

## CONFIGURAÇÕES DE DIREÇÃO (SMARTRAX™, SMARTRAX™ MD)

Você pode configurar seu sistema de direção selecionando o botão Configurações e, em seguida, o botão Configurações do SmarTrax.



## INFORMAÇÕES



*Informações do dispositivo:* exibe o tipo de máquina, o dispositivo de controle, o tipo de sensor, as medições da máquina e a posição da antena e o banco de dados da máquina e a versão do

*Estatísticas de desempenho:* exibe o desempenho anterior do sistema de direção.

*Redefinir:* Redefine todas as estatísticas de desempenho para 0.

*Sensibilidade On-Line:* ajusta como o sistema de direção permanece na linha de orientação. Ele deve manter a máquina na linha sem a necessidade de fazer correções importantes e algumas pequenas correções.

Se a sensibilidade on-line for muito baixa, a sua máquina irá tecer lentamente ao longo da linha, ligeiramente para a esquerda e depois ligeiramente para a direita enquanto cruza a linha de orientação à medida que tece. Pode ser ajustado durante um trabalho também.



Se a sensibilidade on-line for muito alta, ela irá se mover agressivamente para frente e para trás ao longo da linha. Sua máquina provavelmente girará constantemente enquanto tenta permanecer na linha.



## CR7™ CONFIGURAÇÕES DE DIREÇÃO

*Linha de aquisição:* ajusta como o sistema de direção se aproxima da linha de orientação. Ele deve se aproximar da linha suavemente, sem excesso de disparo ou direção muito acentuada.

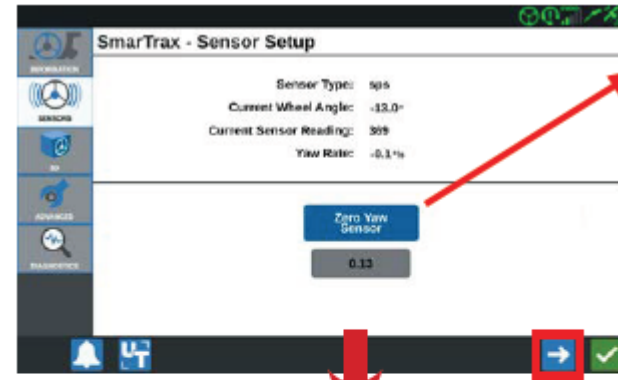
Se a aquisição de linha for muito baixa, sua máquina ficará com preguiça ao adquirir a linha, o que pode fazer com que ela se sobreponha ou ultrapasse a linha. Se isso acontecer, pode levar mais tempo para voltar à linha. Pode ser ajustado durante um trabalho também.



Se a aquisição de linha for muito alta, sua máquina tentará chegar à linha rapidamente, muitas vezes causando excesso de direção. Ele pode até mesmo "balançar", o que significa que a máquina pode girar para frente e para trás conforme ela continua se aproximando da linha. Pode ser ajustado durante um trabalho também.

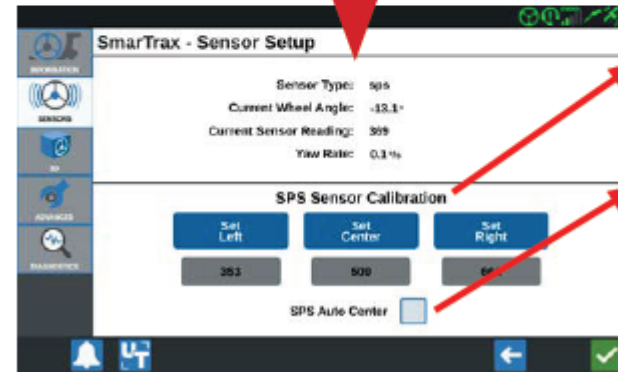


## SENSORES (SENSOR DE ÂNGULO DE RODA INSTALADO)



Sensor Zero Yaw: irá limpar a leitura Yaw para indicar que não há movimento de rotação enquanto está parado. O alcance normal do sensor Yaw é de -2,0 a 2,0. Fora desse intervalo, indica um sensor fora de posição no node de direção.

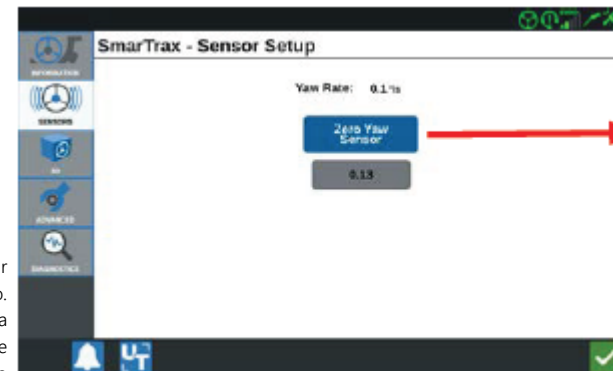
\* Selecione o botão Next para realizar as configurações adicionais.



Calibração do sensor SPS: visualize e defina os pontos de calibração para as posições das rodas esquerda, central e direita.

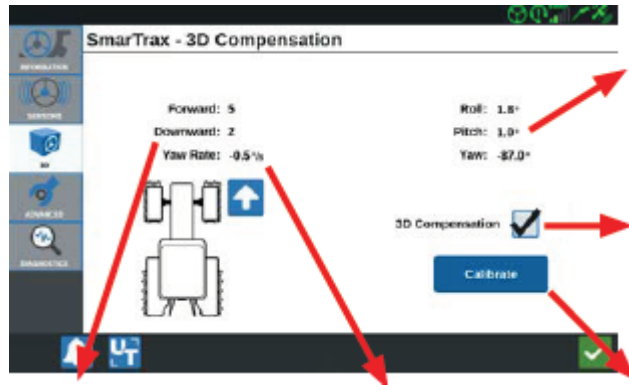
Selecione a caixa SPS Auto Center se quiser que o sistema de direção calcule automaticamente a posição central com base nas posições esquerda e direita.

## SENSORES (SENSOR DE ÂNGULO DE RODA NÃO INSTALADO)



Selecione a caixa SPS Auto Center se quiser que o sistema de direção calcule automaticamente a posição central com base nas posições esquerda e direita.

### 3D



Avançar / Descer: exibe o número das setas de orientação no nodo da direção. As setas corretas de orientação são necessárias para uma compensação 3D precisa.

Taxa Yaw: exibe os graus atuais por segundo que o sensor Yaw está lendo. Quando não suspenso ainda, deve ser bastante próximo de 0.

Roll, Pitch e Yaw: exibe o feedback dos sensores localizados dentro do nodo de direção. Esses valores devem ser razoavelmente estáveis quando estiverem parados. Se os valores fluírem amplamente, os sensores podem ser ruins.

Compensação 3D: ativa ou desativa a compensação de terreno 3D. Normalmente usada se houver suspeita de um problema com um dos sensores causando um desempenho de direção errático.

Calibrar (3D): selecionar este botão levará você pelo processo de calibração 3D para zerar os sensores.

### AVANÇADO (PÁGINA 1)



Correção Mínima do GPS: define a fonte mínima de correção do GPS (modo permitido para a operação de direção. Por exemplo, selecionando RTK) modo 4 para esse recurso desativará o sistema de direção se as correções RTK forem perdidas).

Frequência GPS: exibe a frequência da mensagem GGA proveniente do receptor GPS no sistema de direção. 10 Hz é recomendado para GGA e VTG. ZDA deve ser definido para 0,3 Hz.

HDOP Limite: maior multiplicativo de precisão horizontal do GPS permitida antes do desengate da direção. Um HDOP alto significa que os satélites GPS têm menos variação em seus locais, o que pode levar a um

Baud Rate: a taxa de mensagens GPS que o nodo de direção está esperando do receptor GPS. 115,200 é padrão para os receptores Raven 500S™ / 600S™. Todos os outros receptores devem ser 19,200.

\* Selecione o botão Next para realizar as configurações adicionais.

### CR7™ CONFIGURAÇÕES DE DIREÇÃO

### AVANÇADO (PÁGINA 2)



Redefinir o SmarTrax: redefine todas as configurações para os padrões de fábrica. Boa funcionalidade quando uma configuração inicial foi inserida incorretamente e deve ser alterada. A recalibração do sistema hidráulico também precisará ser concluída.

Recal Hidráulico: reinicia o processo de calibração hidráulica, onde seu sistema de direção precisará "aprender" as capacidades de giro da sua máquina. Boa funcionalidade ao trocar pneus ou se um componente hidráulico for substituído em sua máquina.

Compensação de Corrente: exibe se o sistema de direção está monitorando a corrente elétrica através das válvulas proporcionais. Bypass significa que não está monitorando e ativo significa que está monitorando. Essa configuração é definida com base no tipo de máquina.

Anti-Oscilação: evita que os valores de PWM min subam desnecessariamente em máquinas articuladas. Deve ser desmarcado para todas as outras máquinas.

Menu de serviço Raven: menu usado pela engenharia para ajustar funções de nível superior.

### DIAGNÓSTICO (PÁGINA 1)



Mínimo / Máximo Esquerdo: as saídas de sinal mínimo / máximo à esquerda para dirigir sua máquina.

Muito alto no mínimo fará com que sua máquina opere durante pequenas correções.

Um valor muito baixo da configuração máxima fará com que sua máquina se desloque lentamente durante grandes correções.

Mínimo / Máximo Direito: as saídas de sinal direito mínimo / máximo para direcionar sua máquina.

Muito alto no mínimo fará com que sua máquina opere durante pequenas correções.

Um valor muito baixo da configuração máxima fará com que sua máquina se desloque lentamente durante grandes correções.

Volante / pedal: cada um deles ficará branco quando o respectivo sinal for detectado pelo sistema de direção.

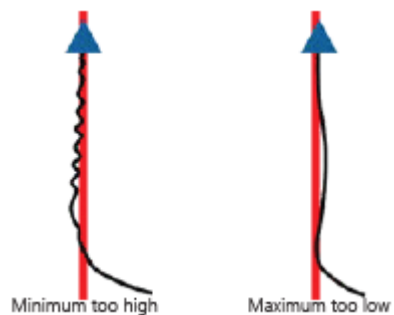
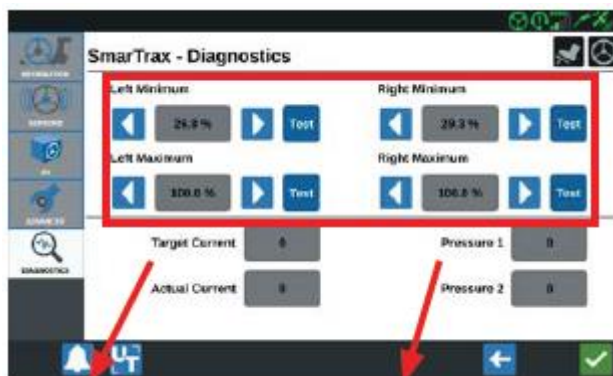
Teste: enquanto se movimenta, pressionar qualquer um dos botões Teste fará com que sua máquina se baseie nos valores mínimo ou máximo. Esses botões podem ser usados para validar se seus valores estão definidos

Sensibilidade de Desengate: ajusta a quantidade de esforço necessária para desengatar o sistema de direção enquanto gira manualmente o volante. Condições de campo adversas também podem afetar essa configuração.

\* Selecione o botão Next para realizar as configurações adicionais.

## DIAGNÓSTICO (PÁGINA 2)

Visualização Mínimo/Máximo



Os valores mínimo e máximo afetarão sua sensibilidade sobre linha e o ganho de linha.

Corrente Alvo / Real: exibe o consumo de corrente esperada e o consumo real de corrente para os cartuchos proporcionais em sua válvula hidráulica de direção quando a Compensação de Corrente está Ativa.

Pressão 1/2: exibe as leituras de pressão esquerda e direita dos transdutores de pressão na válvula hidráulica da direção.

## AJUSTES NO TRABALHO

Você pode ajustar seu sistema de direção pressionando longamente o widget Status do SmarTrax e fazendo seus ajustes. Você pode ver outras informações de direção também.



CR7™ CONFIGURAÇÕES DE DIREÇÃO