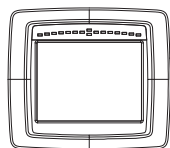


Conteúdo

Conteúdo	1
Descrição Geral	2
Cuidados e Manutenção.	2
Instalação	3
Iniciando o Sistema	4
Tela Home	5
Iniciando Guia	6
Iniciar um novo Trabalho	6
Reiniciar um Trabalho Salvo	7
Tela de Guia	8
Para iniciar um Guia A-B:	9
Menu	9
Modos da Tela de Guia	9
A-B Tools:	10
Gravando Bordadura de Campo	10
Tela de Área de Campo	11
Outros ícones do modo de revisão Campo	11
Desligar o Cruiser II	12
Modo Standby	12
Menu Ferramentas	13
Menu de acesso Rápido	13
Favoritos	13
Sistema	13
Veículo	14
Cruizer	14
GPS	15
Menu Favoritos	15
Tela	16
Mapas de Cobertura	17
Ativando a Saída do Mapa de Cobertura	17
Saída Mapa Cobertura	17
Configurações Taxa ou veloc de Baud	18
Diagnóstico CAN	19
Retentar CAN	19
Actualização	19
Solução de Problemas	20
CANbus Solução Problemas	21
Conexão de Diagramas de Sistema	22

Kit Contem



Console Cruiser II
(Resistente ao Tempo)
(P/N 063-0173-141)



Suporte RAM
(P/N 103-0159-011)



Cabo Power
Alimentação
(P/N 115-0171-872)

E UMA:

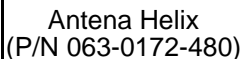


Antena Patch
(P/N 063-0172-101)

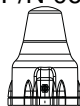


TNC a BNC Adaptador
(P/N 407-4001-005)

OU



Antena Helix
(P/N 063-0172-480)



Cabo Antena
(P/N 115-0171-117)



Placa de montagem
da Antena
(P/N 063-0172-971)

Descrição Geral

O Cruiser II oferece sofisticada tecnologia de guia dentro de um interface fácil de usar de tela tátil. O Cruiser II simula RADAR para aplicações com velocidade compensada e fornece dados de GPS a outras computadores ou sistemas electrónicos. O Cruiser II trabalha com:

- Pilotos automáticos Raven SmarTrax o SmartSteer.
- Modulo Raven TM-1 para corrigir a inclinação.
- Raven Accuboom para o corte automático seção de barra.

FIGURA 1. Painel Traseiro do Console



Nota: Cruiser consoles com P / N 063-0173-141 são resistentes pó e a água e projetados para uso em equipamentos sem cabines.

Este manual foi concebido para utilização com Cruiser II de software versão 2.0. Atualizações Manual de Raven estão disponíveis no website:

www.ravenprecision.com/Support/index2.jsp

Cadastre-se para receber alertas de e-mails. Vamos notificá-lo quando atualizações para o seus produtos estão disponíveis no site.

Cuidados e Manutenção

- Produtos químicos podem danificar a tela tátil. Limpe a tela tátil e exterior console como necessário com um pano macio umedecido com limpa vidro. Aplique o limpador no pano e passe na tela com cuidado.
- Para evitar arranhar a tela sensível ao toque, não use qualquer tipo instrumento pontegudo. Use só a ponta dos dedos ou uma caneta aprovado.
- Não exponha o console Cruiser II a precipitação, condensação ou outros líquidos por longos períodos. O Cruiser II resistente ao tempo pode ser operado em equipamento sem cabine fechada, porém, o console devem ser armazenados em um ambiente seco quando não em uso.

- A ventosa não deve ser entendida como uma solução permanente de montagem. É recomendado que a ventosa seja usado somente quando o console está em operação. Limpe a superfície de montagem com álcool de prender a ventosa. Limpe a superfície do copo de montagem e de sucção periodicamente.

Atenção: Raven Industries não é responsável pelos danos causados ao Cruiser II console, ou qualquer outro dos pontos de táxi, devido à falha do ventosa.

- Encaminhe os cabos para evitar riscos de tropeçar e para não amassar ou quebrar os fios.
- Quando as temperaturas deverão ser de 10 ° F (-12 ° C) ou inferior, remova a console do veículo e armazená-lo em um clima de ambiente controlado.
- Mesmo quando desligado, o Cruiser II console irá desenhar uma pequena quantidade de alimentação da bateria do veículo. Se a máquina não vai estar em funcionamento para um período prolongado de tempo, desconecte o cabo de alimentação da parte traseira do console.

Instalação

1. Monte a antena do DGPS na parte mais alto possível na linha central do veículo usando o ímã de montagem. Para conseguir melhor sinal possível, certifique que a antena do DGPS tenha boa visão de 360 ° do céu, (horizonte) sem obstruções.
2. Passe o cabo da antena a parte de trás da consola Cruiser II e conecte ao porto da Antena.
3. Using the RAM mount arm, mount the Cruiser II inside the cab to a clean surface.
4. Conecte o cabo de alimentação diretamente a bateria da máquina:
 - Ligue o fio vermelho a uma fonte limpa de energia 12V DC.
 - Ligue o fio branco a massa negativo da bateria.
5. Connect the power cable to the power port on the Cruiser II.

Atenção: Não modifique o cabo de alimentação de qualquer forma. A potência cabo oferece a proteção do fusível. Modificação de qualquer dos peças fornecidas poderá resultar em ferimentos ou morte.

Para cabos adicionais e assistência de conexão, consulte [Conexão de Diagramas de Sistema](#) na pagina 22. Diagramas de sistema adicionais estão disponíveis no site da Raven:



<http://www.ravenprecision.com/Support/ApplicationDrawings>

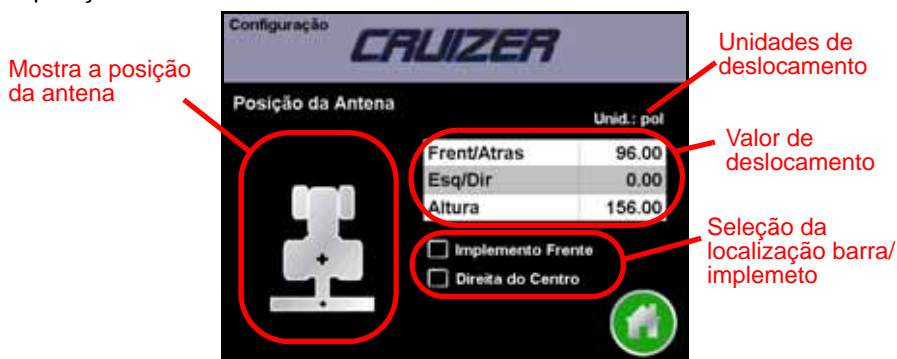
Nota: Ao longo deste manual as palavras estão em **azul** ou em **negrito**. As palavras **azuis** são referências a seções ou ao site de Raven. Palavras em **negrito** são os nomes dos ícones Cruiser II.

Iniciando o Sistema

A primeira vez que você liga o console, Cruiser II, um Assistente de Configuração lhe guiará através da configuração inicial e calibração. O Assistente de configuração ajuda você com o processo de configuração e só é necessária a primeira vez que a Cruiser II é ligado. Você pode ajustar calibrações a qualquer momento usando **Menu Ferramentas**. Veja o **Menu Ferramentas** na página 13 para instruções detalhadas.

Nota: Se a tela tátil não energiza, consulte a seção de **Solução de Problemas** na página 20.

1. Na primeira tela, selecione o idioma e as unidades. Selecione Inglês (polegadas) ou Métrica (metros). Toque  para aceitar a seleção e avançar para a tela de Configuração da largura da Barra ou Passada.
2. Use o teclado para introduzir a largura do implemento ou barra nas unidades selecionadas). Toque  aceitar e para avançar a tela de posição da antena.



Use a tela de posição da antena para definir a posição da antena GPS com relação ao centro da Barra ou largura do implemento.

Use a tela de posição da antena para definir a posição da antena GPS com relação ao centro da Barra ou largura do implemento. O lado esquerdo da tela Posição da Antena exibe uma referência visual de localização da "barra" ou implemento e antena DGPS. Após o deslocamento da antena esta programado, a posição da antena deve mostrar uma representação geral da configuração da máquina real.

Para definir os deslocamentos de Antena posição, toque o deslocamento desejado e use o teclado na tela para inserir o novo valor.


Os seguintes valores de deslocamento podem ser modificados na tela de posição da antena:

- **Frent/Atrás** - O deslocamento Front/Atrás é a distância da "Barra" ou implemento em frente ou atrás da antena GPS.

Nota: O deslocamento Front/Atrás deve ser medida perpendicular a barra ou largura do implemento.

- **Esq/Dir** - O deslocamento Esq/Dir é a distância entre a antena GPS para a linha do centro da Barra ou implemento.

Nota: O deslocamento Esq/Dir deve ser medida paralelo a barra ou largura do implemento.

- **Altura** - Toque esta área e use o teclado virtual na tela para entrar na altura (Em centímetros ou polegadas) da antena DGPS acima do solo. Este valor é exigido somente se a compensação de terreno ou de um dispositivo de correção de inclinação é usado com o console Cruiser.
3. Toque  para completar o Assistente de Configuração inicial e ver a tela Home.

Tela Home

A versão do firmware atualmente carregados no console Cruiser II é exibido no canto superior direito da **Tela Home**.



Toque os seguintes ícones exibidos na **Tela Home** para:



Job Start - Inicia um novo Trabalho ou retornar à tela de guia para um trabalho já em andamento.



Menu Ferramentas (configuracao) - Acessa o **Menu Ferramentas**. O **Menu Ferramentas** é apenas disponível a partir do **Tela Home**.



Ícone Desligar (fechar) - Ícone Desligar Cruiser II aparece a primeira vez que ligar o console ou quando Guia não está ativo. Raven recomenda fechar o programa antes de desligar o console.



Fim de Trabalho - Termina, Fecha a sessão aberta de Guia. Se Guia está em progresso, o ícone de Fim de Guia aparecerá na **Tela Home**.

GPS Status Icon - Os seguintes ícones aparecem:



DGPS é O.K. (bom).



(Pisca amarelo / vermelho) GPS está inicializando.



Cruizer II encontro con una condición de alerta de DGPS.



Posição de DGPS não está disponível.


Ícones Escudo Opcional - Consulte o manual de operações para o sistema ou recurso opcional para obter informações sobre esses produtos.



Piloto automático Smartrax Ícone



AccuBoom e AccuRow Escudo Ícones



Nota: Flechas () dentro das seções seguintes indicam uma série de ícones que devem ser selecionados para completar o procedimento.


Iniciando Guia

Após concluir a configuração inicial, o Cruizer está pronto para Iniciar Guia.

Nota: As configurações podem precisar de ser ajustado no **Menu Ferramentas** antes prosseguir com um guia real. Veja o **Menu Ferramentas** na página 13 para mais informações.

Iniciar um novo Trabalho

1. A partir da **Tela Home**, toque **Iniciar Trabalho** .
2. Para Iniciar um novo trabalho, selecione a opção Novo Trabalho e toque em **Avançar**  para continuar.

Note: Toque em **Cancelar**  a qualquer momento para voltar à **Tela Home** sem dar início ao trabalho.

3. Cruizer II apresenta as seguintes opções de Padrão de Guia:



Última Passada - Usa a última passada, ou passada mais próxima como Guia para a próxima passada. Última Passada dará Guia em torno de curvas e dentro de áreas irregulares de campo. (implemento a história deve estar ativado).

Nota: Uma área aplicada da passada anterior deve estar presente antes que o Cruizer II mostre Guia na Tela no modo última passada.



Straight (A-B) Mode - Permite ao operador selecionar um ponto de partida (A) e um ponto final (ponto B) ou na posição do ângulo através do qual Cruizer desenha uma linha reta como o caminho de orientação. Subseqüentes percursos de orientação serão paralelos à linha AB inicial. Verifique a caixa Carregar linha para recarregar a linha reta AB anterior.



Pivot - Permite ao operador definir um ponto A e B através do qual o Cruizer II fornece um Guia em forma circular como caminho. No modo Pivot, o Cruizer II fornece Guia em Círculos concêntricos de 360 graus iniciando na parte de fora do círculo em direção ao centro em incrementos da Largura programada.



Contour Fixo - Permite que o operador grave uma curva de linha AB irregular. Subseqüentes percursos de orientação serão paralelos à linha AB inicial.

4. Selecione o padrão de guia mais adequada para o campo e aplicação ou toque em "Carregar Características de trabalho" para usar um caminho de guia salvo de um trabalho anterior. Se um padrão de guia está selecionado, a **Tela de Guia** do Cruizer será exibida.

Reiniciar um Trabalho Salvo

1. A partir da **Tela Home**, toque **Iniciar Trabalho**

2. Para abrir o trabalho com a história da cobertura e Guia de informações de um trabalho anterior guardado no console Cruizer, selecione a opção **Reiniciar** e toque em **Próximo**

Nota: O Padrão de Guia utilizado durante o trabalho salvo será usado quando o trabalho for reaberto. Para usar um diferente padrão de orientação, um novo trabalho deve ser iniciado.


Toque em **Cancelar** a qualquer momento para voltar à **Tela Home** sem iniciar o trabalho.

3. A tela **Reiniciar Trabalho** mostra uma lista de trabalhos salvos no console Cruizer ou na unidade USB conectada à porta USB no console.

Tela de Guia

Uma vez que um padrão é selecionado para o trabalho, a **Tela de Guia** é exibido no Cruiser.

A **Tela de Guia** exibe as seguintes informações:



Toque na **Velocidade** ou **COG** (Curso sobre Terra) para alternar as informações exibido entre essas duas opções.

A Distância da linha de passada, mostra a distância e a direção do veículo a guia o posição atual.

Área coberta exibe o registro área total do campo pelas Seções da Barra ativas (Área pintada em o Cruiser display).

Cobertura Historia

Marque A ou B ícones, Numero de passadas, ou modo última passada é exibido nessa área.

Os seguintes ícones estão disponíveis a partir da **Tela de Guia** para acesso a características diferentes ou ferramentas durante um trabalho ativo.



Status de GPS - Toque no ícone de Status de GPS para ver a tela de Status de GPS.



OU



História - Toque um desses ícones para iniciar ou parar história da gravação de cobertura.



OU



Dia ou Noite - Toque o ícone dia ou noite para alternar entre Dia ou Noite no modo de exibição.



Informações - Toque para ver uma breve explicação dos ícones exibidos ou acessíveis na **Tela de Guia**.



Zoom - Amplia cada vez que é pressionado até o máximo zoom é atingido, depois Reduz.



Menu - Toque para acessar outras guias, ferramentas caminho, disponíveis ou retornar à **Tela Home**.



OU






Alterna ou Muda o modo de Guia - Toque no ícone de padrão de guia para alternar para o padrão exibido.



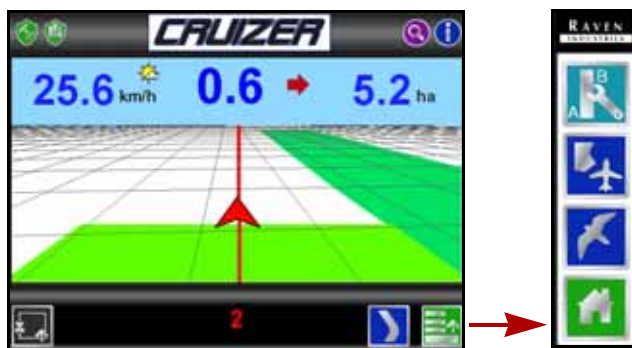
Menu da Bordadura de campo - Selecione esse ícone para acessar ferramentas de mapeamento disponíveis na bordadura.

Para iniciar um Guia A-B:

Toque **Mrc A**  uma vez para definir o primeiro ponto na localização actual do veículo. **Mrc B por Curso**  ou dirija para o ponto final da passada e pressione **Mrc B**  para definir o segundo ponto. Para definir um "ponto B" por Curso, digite um valor entre 0 (norte) e 359 (180 é devido ao sul).

Menu

Toque no ícone do **Menu** para acessar outros pontos de vista de guia, as ferramentas disponíveis de passada, ou retornar à **Tela Home** do Cruiser.



Tela Home - Toque para retornar à **Tela Home** do Cruiser.

Modos da Tela de Guia



3-D - Muda para Vista Plana do Campo (3-D).



2-D - 2-D Guia para Vista em Perspectiva.



Modo Revisão de Campo - Mostra uma visao geral do mapa. Modo Revisão de Campo pode ser usado para rever todo o mapa distante da posicao atual do Vehiculo.

A-B Tools:



Ferramentas de Linha AB - Selecione esse ícone para acessar o menu de ferramentas da linha AB disponível, opções e recursos. Este ícone só é exibido quando uma linha A-B esta definido.



Reset o deletar a linha A-B - Deleta a linha A-B exibida. Toque neste ícone para definir uma nova linha de guia.



Re-calibrar linha A-B - Recalibra a linha A-B para a posição atual do veículo.





Ajuste de Linha A-B - Desloca a linha AB em incrementos de 1 polegada (2 cm) para ajustar o Guia da Pasada. Esta funcionalidade especialmente útil quando usado com piloto automatico para ajustar o caminho de guia para as condições reais de campo.

Gravando Bordadura de Campo









Gravar uma bordadura de campo permite ao operador definir a forma do campo e calcular a area total do campo. A bordadura pode ser gravada desde a tela de Guia ou tela de Revisão de Campo.

Para gravar uma Bordadura de campo:

1. Comece com o veículo parado no início da bordadura de campo.
2. A partir da **Tela Home**, toque em **Iniciar Guia** .
3. Selecione **Novo Trabalho** para iniciar um novo mapa de cobertura ou selecione Reiniciar para adicionar um mapa da cobertura existente. Toque em **Avançar**  para continuar.
4. Se **Deletar Histórico** é selecionado, escolher um padrão para uso durante o trabalho. Ver **Iniciando Guia** na pagina 6 para uma descrição detalhada de padrões.



5. Em seguida, toque de **Menu de Bordadura**  e **Gravar** .

6. Comece a conduzir ao longo da bordadura de campo desejado. Cruizer II irá gravar caminho de contorno do campo de acordo com a posição do veículo.
7. Durante a gravação, toque no **Menu de Bordadura**  para acessar ícones de **Pause** , **Fim**  e **Deletar**  Bordadura.
8. Durante a gravação da Bordadura de campo toque, **Pausa**  para pausar a gravação da Bordadura. Esse recurso é útil para recarregar os tanques ou quando o veículo não esta no caminho da Bordadura. Quando pausado, toque no **Menu de Bordadura**  e selecione **Gravar**  para retomar a gravação da Bordadura.
9. Toque em **Parar**  quando pronto para completara bordadura de campo.

Nota: O Cruizer II automaticamente irá parar e completar a gravação quando o veículo entra dentro de uma barra de largura do ponto de partida.

Tela de Área de Campo





Depois de concluir a gravação da bordadura de campo, a área total calculada mostrara na parte inferior da tela de Revisão de Campo ou ao abrir o **Menu de Bordadura de Campo**.



Outros ícones do modo de revisão Campo



Os ícones a seguir e os recursos podem ser utilizados quando operam no modo revisão de Campo:

- Toque os ícones de zoom   para ampliar ou reduzir no modo revisão de Campo.
- O Recurso Pan-Lock(cadeado)  desloca automaticamente a exibição de revisão de campo para acompanhar o indicador do veículo uma vez que se move fora da tela. Para ativar o recurso Pan-Lock, toque no ícone do Pan até o ícone Pan-Lock(cadeado)  símbolo do cadeado apareça exibida.

Finalizando um Trabalho





Use os seguintes passos para finalizar um trabalho:

1. Toque **Menu**  → **Tela Home**  → **Fim Trabalho**  .
2. Para salvar a seção de guia, veja **Mapas de Cobertura** na página 17.

Desligar o Cruiser II

Use os seguintes passos para Fechar e Desligar o Cruiser II.

A partir da **Home Screen**:


1. Toque no ícone **Fim Trabalho**  se um trabalho está em andamento.
2. Selecione **Desligar**  → e **Aceitar**  .
3. Selecione o ícone do **Aceitar**  novamente para desligar o Cruiser II.

Modo Standby

Use o modo standby para economizar energia durante períodos curtos, como quebras ou reabastecimento de tanques. Este modo permite que o operador rapidamente retomar um trabalho em progresso sem desligar o console Cruiser II.

Momentaneamente, pressione o botão liga / desliga para ajustar o console para modo standby (espera) e desligar a tela do Cruiser II. Pressione o botão Power novamente para voltar a ligar o sistema Cruiser II.

Nota: Cruiser II será retomada e estará pronto para ser novamente utilizado em cerca de 15 segundos.

Quando a Cruiser II é reiniciado a partir deste estado, pode demorar vários segundos para reinicializar recepção GPS. Verifique se o status do GPS mostra O.K.  antes de retomar a aplicação.

Menu Ferramentas



Menu de acesso Rapido



Quando no **Tools Menu**, o Menu de acesso rápido permanece no topo da tela e permite acesso aos Menus: **Favoritos**, **Sistema**, **GPS**, **Cruizers**, e **Veículo**. A qualquer momento toque no ícone Todos para ver todos os **Tools Menu**.

As páginas seguintes oferecem descrições de cada Menu encontrado dentro do **Tools Menu**.

Favoritos





Ícone Favoritos - Consulte a seção **Menu Favoritos** na pagina 15 para configurar o menu **Menu Favoritos**.


Sistema



Chave - Selecione a fonte para mudar a História ON ou OFF. Instalar e conectar o fio de sensor de barra a uma Chave opcional de 12v ao console Cruiser II para utilizar esta configuração.

Se o Touch Screen (tela tátil) é selecionada, toque  ou  na **Tela de Guia** para mudar gravação On e Off.



Inclinação - O ícone é apresentado apenas se o Módulo TM-1 de Inclinação é ligado ao console. Selecione o ícone Inclinação para configurar e calibrar o Módulo TM-1 de Inclinação.. Toque o ícone de **informações**  detalhadas para informações para este recurso.

Nota: A opção de inclinação só aparece um TM-1 Módulo de inclinação esta conectada. Porta B baud deve ser definida para a 19200 para o TM-1 a menos que utilizado com um **Configurações Taxa ou velc de Baud** na pagina 18.



CAN - Se o Console Cruiser II está conectado a um sistema de CANbus, toque no ícone CAN para ver as informações de diagnóstico CAN, tais como versão do firmware de nodos conectados. Comunicação CAN e nodos também pode ser redefinidos na tela. Veja o **Diagnóstico CAN** na pagina 19 para obter mais informações.



AccuBoom ou AccuRow - Os ícones para estes sistemas opcionais são exibidos no menu do sistema se o Console Cruiser II detecta o hardware conectado ao sistema CANbus. Para obter mais informações sobre o funcionamento destes sistemas no Cruiser II, refira ao *Manual de Operação AccuBoom ou AccuRow para Consoles Cruiser II*.

Veículo



Largura - Define a largura da passada (largura da barra ou implemento). Cruiser II utiliza esta configuração, juntamente com o modo de Guia selecionado para determinar o Guia e mostrar o caminho.



Deslocar - Selecione o ícone Deslocar para definir a posição do GPS antena com relação ao centro da "barra" ou implemento.

Cruizer



Controle da Tela - Selecione o modo (dia ou noite) para a operação e use o controle deslizante para ajustar o brilho do tela táctil e os LED's da barra de luz incorporada. Use as barras deslizantes para ajustar a sensibilidade da barra de luz. Consulte a seção **Tela** na pagina 16 para mais informações sobre configurações da barra de luz incorporada.



Região - Selecione o idioma e as unidades para o Cruiser II durante a operação.



Atualizar - Na página Atualizar permite ao operador:

- Selecionar uma atualização de software armazenado em um USB para carregar no Cruiser II.
- Introduzirum código de autorização para correção e-DIF ou LDIF.
- Ativar ou desativar Mapas de Cobertura. Veja a **Mapas de Cobertura** na pagina 17 para obter detalhes.
- Selecionar e autorizar a região de operação para o Cruiser II console.



Demo - enquanto em modo de Demo, a **Tela de Guia** e o **Menu Ferramentas** podem ser exibidos em um modo de simulação sem receber um sinal DGPS. Para trabalhos reais, certifique-se o modo Demo esta Off antes de começar o trabalho.



Favoritos - Permite acesso rápido e fácil a telas de configuração que usa com freqüência ao tocar o ícone Favoritos.

GPS



GPS Saída - A tela de GPS saída mostra as mensagens de saída DGPS disponíveis e as taxas de saída atualmente selecionado para cada mensagem. Taxa de transmissão de baud para Portos A e B também são acessados através desta tela. Veja a seção **Configurações Taxa ou veloc de Baud** na pagina 18 para obter detalhes.

Defina todas as mensagens de saída para zero se conectado a um SmarTrax, SmartSteer opcional ou sistema TM-1 para o Cruizer II usando os recomendados cabos mostrados na seção **Conexão de Diagramas de Sistema** na pagina 22.



Status - Mostra as informações do sinal de DGPS e o status. Toque a qualquer satellite individual para mostrar informações de sinal para cada satélite usado atualmente pelo Cruizer II.



Diferencial - Selecione a fonte de diferencial de GPS para orientação. Este só é aplicável se for unidade de e-DIF ou L-DIF ativado.

Menu Favoritos

O **Menu Favoritos** permite que o operador selecione ferramentas utilizadas com frequencia para fácil acesso durante as operações. Uma vez configurado, o Cruizer II irá exibir o **Menu Favoritos** quando o ícone do **Menu Ferramentas** é selecionado.

Para configurar o **Menu Favoritos**:

1. A partir da **Tela Home**, selecione

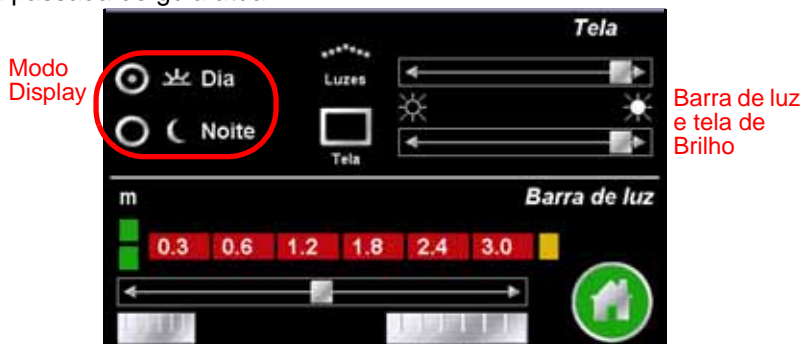


2. Na tela Favoritos Organizar, selecione uma categoria para visualizar as disponíveis telas de ferramenta.



3. Na área de Favoritos, selecione a tela de ferramentas para exibir na **Menu Favoritos**.

Durante o trabalho, a barra de luz incorporada indica a distância e direção para a passada de guia atual.



1. A partir da **Home Screen**, selecione:

Menu Ferramentas  → **Cruizer**  → **Tela** 

2. Selecione o **dia** ou **noite** para o modo de exibição da **Tela de Guia**.
3. Use as luzes e barras deslizantes da tela para ajustar o brilho da tela e dos LEDs da barra de luz incorporada.
4. Ajuste o controle deslizante na parte inferior da tela para definir a sensibilidade da barra de luz. Selecione uma das seguintes sensibilidades disponíveis:

- Fino



- Medio



- Grosso



O LED **verde** central inferior ilumina quando DGPS está sendo recebido.

LED verde central superior ilumina quando o sistema está na passada de Guia. Veja a seção **Iniciando Guia** na pagina 6 to begin guidance.

Se um sistema SmarTrax esta instalado e ativado, os LEDs **laranja** da ponta (de fora) irão acender.

Mapas de Cobertura

O mapa de cobertura para o trabalho atualmente armazenados na consola pode ser salvo para uma unidade USB, que pode então ser transferido para o PC. Quando a saída de arquivos de mapa de cobertura esta ativado, os mapas são guardados em uma unidade USB inserido na porta USB do lado do console Cruiser II.

Ativando a Saída do Mapa de Cobertura

Para configurar a Saída de arquivos do mapa de cobertura:

1. A partir da **Tela Home**, selecione:

Menu Ferramentas  → **Cruizer**  → **Atualização** .


2. Seleccione o formato de saída da "cobertura" (.bmp, .shp ou .kml) a partir da lista à esquerda da tela. Abaixo estão as definições dos diferentes formatos:

- Bitmap, ou arquivos. Bmp, pode ser aberto em quase qualquer computador, sem software especial.
 - O formato shapefile requiere software especializado para ver o mapa de cobertura em seu PC. Shapefiles composto por três arquivos separados, cada um com o mesmo nome. A. Shp. Shx e. Dbf criados para cada relatório são essenciais para o formato shapefile funcionar corretamente.
 - O arquivo. KML é um XML e formato de arquivo que pode ser aberto com software como o Google Earth®.
3. Depois de seleccionar o formato de saída desejado, toque 'On' para a direita. Uma vez que um formato de saída é ativada, Cruiser II automaticamente criara o mapa de cobertura mapa da forma selecionada quando o trabalho termina.

Saída Mapa Cobertura


Mapas de cobertura pode ser transferida para uma unidade USB ou:

- No final de um trabalho na **Tela Home**.
- Quando a nova opção de trabalho é selecionado, enquanto um novo trabalho é criado.

Para salvar os arquivos de mapa de cobertura, insira uma unidade USB quando solicitado e selecione **Aceitar** .

Nota: Se um USB é inserido antes de terminar ou deletar un trabalho, o Mapa de Cobertura salva automaticamente para a unidade USB.

Para cancelar a transferência de um mapa de cobertura, seleccione

Cancelar . Cruiser II continuará com a operação, mas os arquivos de mapa de cobertura não serão transferidos para a unidade flash USB.

Configurações Taxa ou veloc de Baud

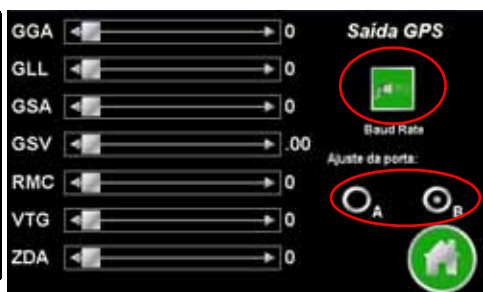
As definições da taxa baud permite que o console Cruiser II comunique com outros equipamentos, tais como Piloto, sistema de controle de seção ou DGPS.

1. A partir da **Tela Home**, seleccione:

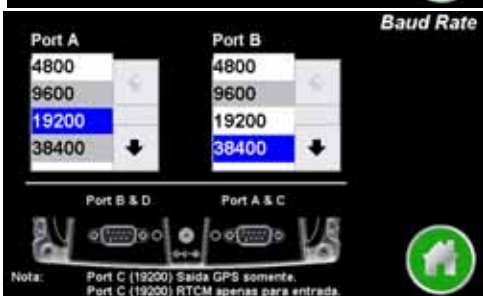


2. Ao conectar os produtos listados abaixo, certifique-se que a adequada porta está seleccionada e todas as **mensagens são definidas para zero**.

Produto	Porta
SmartBoom/SmartRow	A or B
TM-1 Tilt Sensor	B
SmarTrax (software version 4.1 or older)	B
Nodo do Piloto Smatrax	B



3. Toque **Baud Rates**



4. Use a tabela a seguir para entrar as corretas configurações da taxa baud para cada porta.

Produto	Porta A	Porta B
TM-1 Tilt Sensor	-----	19200
SmarTrax (software version 3.2 or older)	-----	38400 Recommended
SmarTrax (software versions 4.0 or newer)	-----	115200 Recommended
Nodo do Piloto Smatrax	115200	115200
SmartBoom/SmartRow ^a	19200	19200

a. SmartBoom SmartRow encaminhará mensagens GGA e VTG a 5 Hz ao inicializar a conexão.

5. Depois de seleccionar o correto Baud Rates, reinicie o Cruiser II.

Diagnóstico CAN

If the Cruiser II console is connected to a Raven CANbus system, the **Diagnóstico CAN** screen displays information about CAN nodes detected by the Cruiser II console.

Retentar CAN

Se o Cruiser II não detecta um Nodo específico, ou se a mensagem "Não ha comunicação CAN" é exibida na tela **Diagnóstico CAN** solucione o problema do Nodo(s) e toque no botão de Retentar CAN para re-inicializar a comunicação CAN.



Actualização

Actualizações de software para a sua consola Cruiser II estão disponíveis periodicamente no site:

<http://www.ravenprecision.com/Support/Software/>

Para fazer o download das últimas versão do software do Cruiser II. Descompacte ou extrair o download para o seu flash USB drive.

Nota: Cruiser II não será capaz de localizar os arquivos de atualização se são movidos ou você colocá-los em uma pasta no flash USB drive. Un-zip os arquivos para a raiz diretório (X: \ onde X representa a letra da sua flash drive), certificando-se de preservar a estrutura do diretório o arquivo zipado.

1. Com o console alimentado por, insira o seu flash drive na porta USB na parte de trás da sua Cruiser II console.

2. A partir da **Tela Home**, selecione:



Menu Ferramentas  → **Cruizer**  → **Actualização** 

3. Selecione a atualização desejada da lista e toque **Select the desired update from the list and touch** .

4. Após concluir a atualização, você terá de reiniciar o console para terminar a atualização.

Solução de Problemas

As informações a seguir aborda alguns potenciais problemas que podem ser encontrados com o sistema de Guia Cruiser II.

Problema	Solução
A tela táctil (touchscreen) Não está respondendo ao seu toque	<ul style="list-style-type: none">•Desligue o console Cruiser II, aguarde alguns segundos e ligue o Console Cruiser II. Quando a tela inicial do Cruiser II aparecer, Toque no logo abaixo do logo Cruiser II para re-calibrar a Tela táctil. Siga as instruções na tela e toque a marca de calibração em todo lugar que parece. Toque duas vezes na tela para aceitar a configuração quando o sistema esta recalibrado, a tela Home aparecerá e o sistema está pronto para funcionar.•Pressione e segure o botão liga / desliga por 5 segundos para desligar o Cruiser II console. Reinicie o console e repita os comandos de toque.
Cruizer II não inicia quando Ligado	<ul style="list-style-type: none">•Verifique que existe +12 V DC para o console Cruiser II. Se o Cruiser II liga, mas não inicia-se adequadamente e tem uma tela Parcialmente em branco, será necessário verificar que a voltagem no sistema Cruiser II é, no mínimo, +9,5 V DC e não superior +15 V DC•O LED Verde no Acessório Power Adapter Plug deve estar acesa quando inserido corretamente. Se o LED não está aceso, verifique se o plugue está totalmente inserido no porto de acessório ou porto de Isqueiro. Verifique o fusível no Adaptador Plug e Substituir, se necessário
Nenhum GPS (icone Vermelho)	<ul style="list-style-type: none">•Verifique que a conexão do cabo da antena DGPS ao Cruiser II e Antena. Aperte qualquer conexões soltas.•Verifique o conector da antena na parte de trás do console Cruiser II de 5V sinal (utilize o metal o do conector da antena como a terra (massa)). Se um antena estilo Helix é usado, conecte o cabo da antena e testar tensão no final da antena usando o mesmo procedimento•Certifique que a antena do DGPS tenha boa visão de 360 ° do céu, (horizonte) sem obstruções. A máquina não deve estar dentro ou perto de edifícios, árvores, e Outros objectos que possam interferir com a recepção do DGPS.
Erro de Região Não Autorizado	Cruizer II consoles deve ser autorizada, para a região de operação (America do Norte /Europa / América do Sul, Ásia, África ou Austrália). Contate o distribuidor local Raven se o console não está autorizado para a correta região.
Tela não registra a passada (caminho)	<ul style="list-style-type: none">•Quando a chave está sendo usado, verifique se Hardware esta selecionado, através da seleção Menu Ferramentas  O ícone está utilizando a chave de seção de Barra, toque  ou para ativar ou desativar a gravação.

Problema	Solução
Gravação da bordadura de Campo nunca termina ou quando termina, não é da mesma forma que o campo	<ul style="list-style-type: none"> •Após o início da gravação de uma Bordadura, Toque parar Bordadura para completar a bordadura ou dirija de volta para o ponto inicial da bordadura. •Se Parar gravação e tocado a mais de uma largura de barra do final da bordadura, a bordadura de Campo se auto completa com uma linha reta a partir do ponta inicial ao local atual.
TM-1 não reconhecido	<ul style="list-style-type: none"> •Verifique as configurações da porta serial. •Consulte a seção Configurações Taxa ou veloc de Baud na pagina 18. •Consulte a seção sobre Inclinação na pagina 13.

CANbus Solução Problemas

Problema	Possível Causa	Solução
CAN Bus nao pode ler o Nodo do Produto	O nodo não está ligada ao CANbus	•Conecte o nodo e re-inicialize o console para ler o nodo do produto.
	Nodo não está devidamente alimentado	•Ligue a energia limpa - fio de 16 gauge vermelho e de high current - 12 gauge fio vermelho do nodo do produto a uma fonte de 12V DC que é capaz de fornecer energia para todos os nodos conectados ao sistema CANbus.
	Nodo não está devidamente aterrado	•Conecte a terra limpo - Fio 16 branco terra de alta corrente - e fio 12 branco a uma boa fonte de Terra Massa. Raven recomenda o aterramento dos fios para o terminal negativo da bateria.
	O Nodos de Barra/ veloc usando mesmas conexões energia e o terra	•Certifique-se que cada nodo tem conexão de Energia e Terra (massa) separado.
	CANbus não terminado	•Certifique-se que ambas as extremidades do sistema CANbus estão devidamente terminados.
	Pinos Corroídos nas conexões CANbus	<ul style="list-style-type: none"> •Verifique se os conectores do cabo CANbus e pinos estão corroídos. •Certifique-se de graxa dielétrica foi aplicada a todos os conexões de cabos expostos ao tempo e as condições de campo.
	Umidade na Conexão	<ul style="list-style-type: none"> •Verifique se os conectores do cabo CANbus para qualquer pinos altamente corroídos. •Certifique-se de graxa dielétrica foi aplicada a todos os conexões de cabos expostos ao tempo e as condições de campo.
	Os conectores não estão adequadamente conectados	<ul style="list-style-type: none"> •Certifique-se de que todos os conectores do cabo da CANbus estão completamente inseridos (até que a guia de bloqueio esteja acoplada) •Remova toda a umidade das conexões que não foram acopladas adequadamente. Verifique a existência de pinos corroídos e aplique graxa dielétrica ao reconectar os cabos da CANbus

Conexão de Diagramas de Sistema

Diagramas adicionais estão disponíveis na Divisão de Tecnologia Aplicada Raven site:

<http://www.ravenprecision.com/Support/ApplicationDrawings>

FIGURA 2. Cruiser II com SmartSteer 3D, SmartBoom e SCS 440

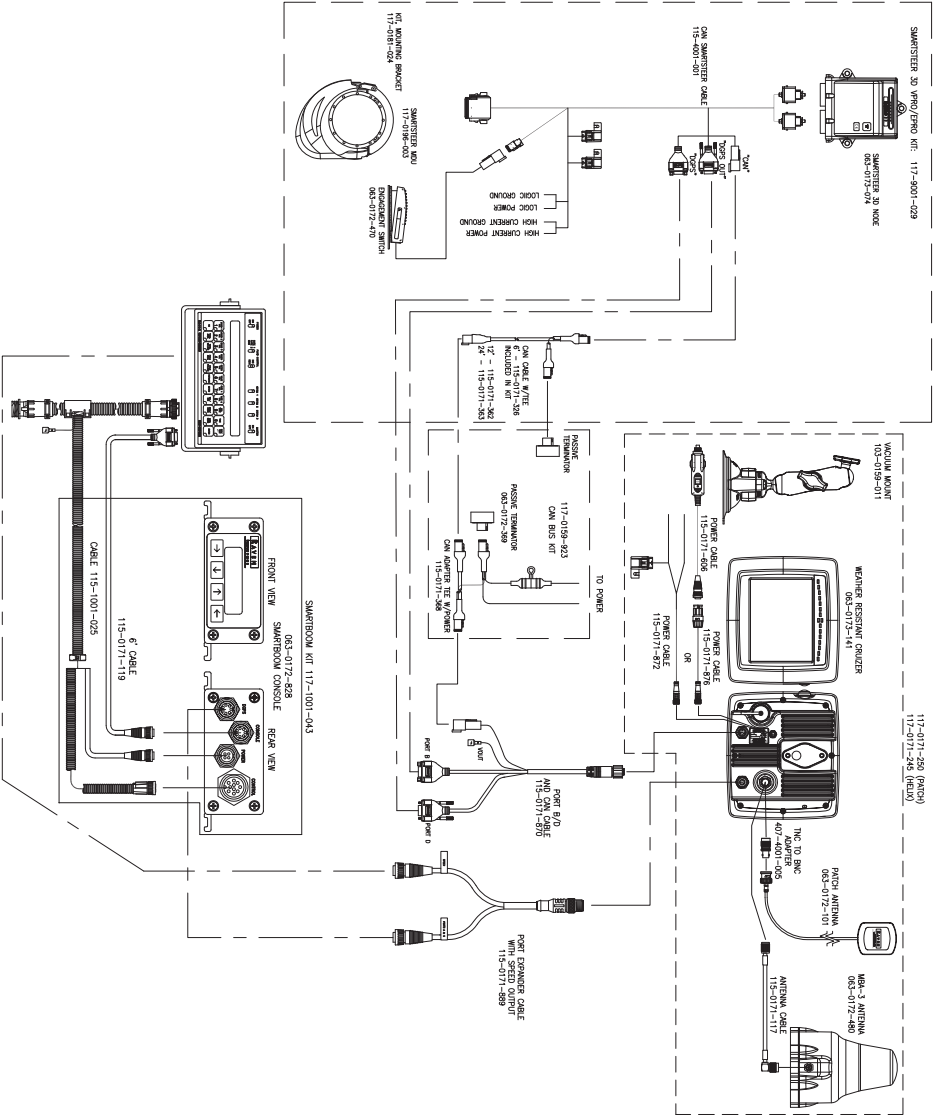


FIGURA 3. Cruiser II com SmartSteer 3D e AccuBoom

