



UPDATEHANDLEIDING GEOSTAR

*SBGuidance 3.x > SBGuidance 4.x*





## Woord vooraf

Aan de samenstelling van deze handleiding is uiterste zorg besteed. SBG Precision Farming aanvaardt geen aansprakelijkheid voor fouten of onvolledigheden in dit document.

Eventuele opmerkingen of vragen kunt u sturen naar [service-eu@ravenind.com](mailto:service-eu@ravenind.com).

**SBG Precision Farming of één van zijn leveranciers kan niet aansprakelijk gesteld worden voor eventuele lichamelijke of materiële schade veroorzaakt tijdens het gebruik van het SBGuidance systeem.**



*Voer te allen tijde alle stappen als genoemd in dit document uit wanneer een Geostar terminal wordt geüpdatet naar SBGuidance versie 4.x!*

## Inhoud

Woord vooraf .....	2
1. USBCAN module .....	4
1.1. Firmware versie controleren .....	4
1.2. Firmware updaten .....	5
2. Upgrade SBGuidance (3.x.x > 4.x.x) .....	6
Stap 1: Download software .....	6
Stap 2: Installeer SBGuidance 4.x.x .....	7
Stap 3: SBGuidance Update Manager .....	8
3. CANTool .....	9
4. Controleren CAN-modules .....	9
5. Controleren Basestations.xml .....	11
6. Controleren GPS-ontvanger firmware .....	12



## 1. Controleren USBCAN module

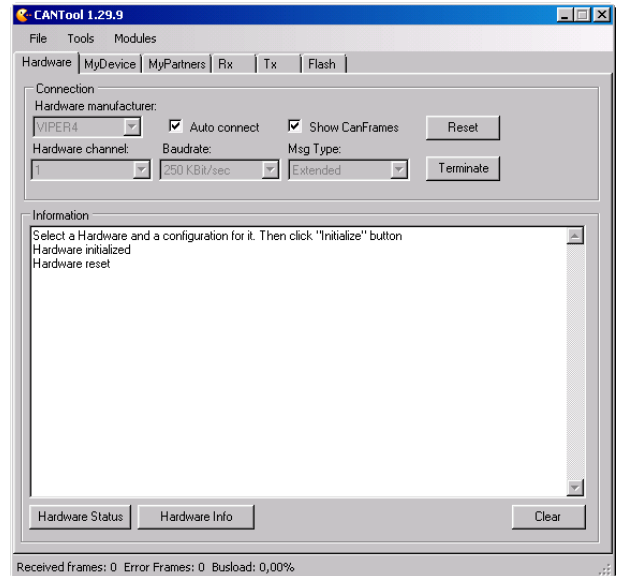
In dit hoofdstuk wordt uitgelegd hoe de firmware versie van de CAN-module in de Geostar terminal is uit te lezen en hoe de firmware hiervan geüpdatet kan worden.

### 1.1. Firmware versie controleren

Open de CAN-Tool op de terminal via START > Programs > CAN-Tool. Druk *Initialize* om verbinding te maken. Druk vervolgens op *Hardware info* om de firmware versie uit te lezen. In Figuur 1 staat bijvoorbeeld firmware versie 0.1.2 geïnstalleerd. Om de SBGuidance 4.0 software goed te laten functioneren, moet deze firmware geüpdatet worden naar 1.0.3 of nieuwer.

**!** Als er bij FW 0.0.0 weergegeven wordt, dan kan de firmware versie niet uitgelezen worden en is updaten in het veld niet mogelijk. Neem contact op met SBG.

**Update de terminal in dit geval niet naar SBGuidance 4.x!**

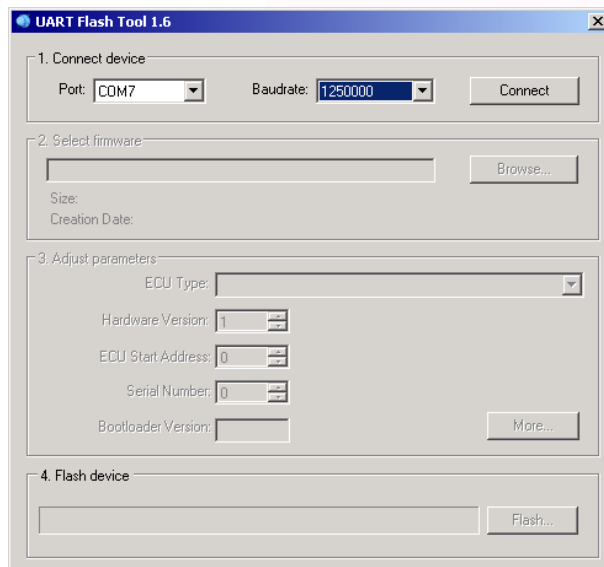


Figuur 1 CAN-Tool firmware versie terminal CAN-module

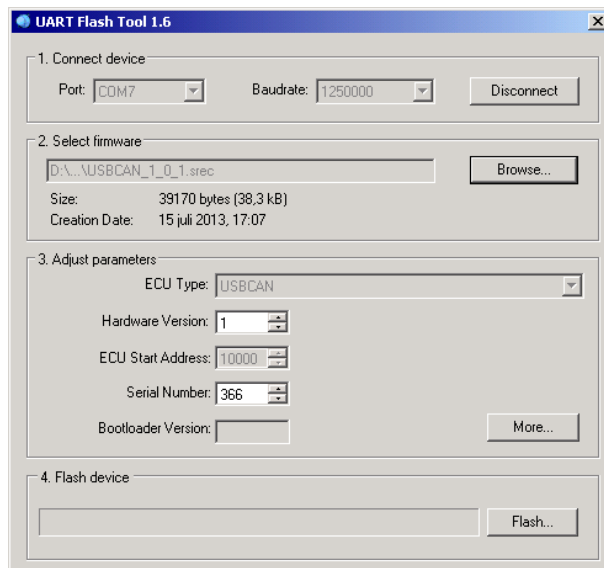
## 1.2. Firmware updaten

Open UART Flash Tool op de terminal via **START > Programs > UART Flash Tool**. Kies port **COM7** en baudrate **1250000** (Figuur 2). Druk op **Connect** om verbinding te maken met de CAN-module. Selecteer vervolgens het firmware bestand via **Browse**: **USBCAN\_1\_0\_3.sec**.

Druk ten slotte op **Flash** rechts onderin dit scherm om de firmware te installeren (zie Figuur 3).



Figuur 2 UART Flash Tool – COM Port en Baudrate



Figuur 3 UART Flash Tool - Instellingen

Controleer na het updaten of de update is geslaagd. Dit kan in de **CANtool** gecontroleerd worden door op 'Hardware info' te drukken (hoofdstuk 1.1).



## 2. Upgraden SBGuidance (3.x.x > 4.x.x)

Als de CAN-module naar firmware versie 1.0.3 of hoger is geüpdatet, kan de terminal worden geüpdatet naar SBGuidance 4. Het is belangrijk om de stappen in de beschreven volgorde uit te voeren. De upgradeprocedure heeft betrekking op het installeren van SBGuidance 4.x.x, SBGuidance Update Manager 4.x.x, SBGuidance Loader 4.x.x, SBGuidance Field Manager 4.x.x, SBGuidance Machine Manager 4.x.x en SBGuidance Base Manager 4.x.x.

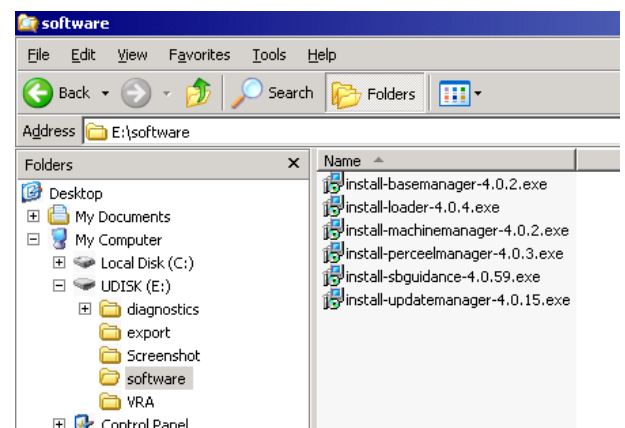
**!** **LET OP!** Alleen GeoSTAR (en geen SBGuidance/T010) terminals kunnen geüpdatet worden van SBGuidance versie 3 naar versie 4.

**!** **LET OP!** Afregeling van de besturing is noodzakelijk indien upgraden vanaf een versie ouder dan SBGuidance 3.4 uitgevoerd wordt.

### Stap 1: Download software

1. Gebruik SBGuidance Live Update om SBGuidance 4.x.x, Update Manager 4.x.x, Loader 4.x.x, Field Manager 4.x.x, Machine Manager 4.x.x en Base Manager 4.x.x te downloaden.
2. Controleer of de software op de USB-stick staat in het mapje 'software' (wordt automatisch aangemaakt).

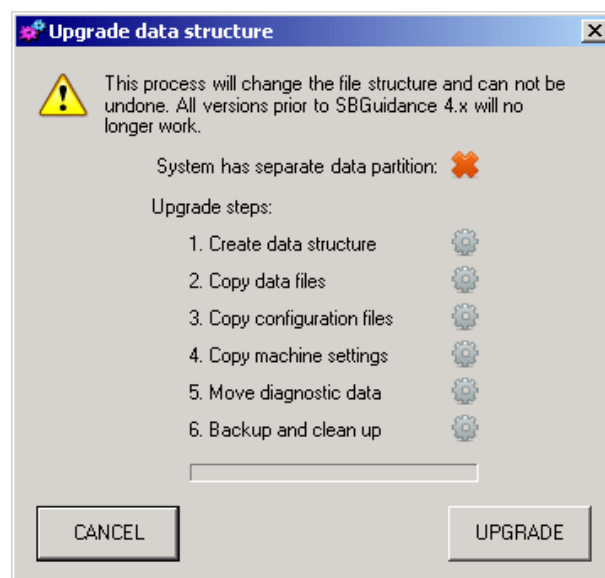
**i** Zorg dat er een USB-stick in de computer is gestoken.



Figuur 4 Installatiebestanden op USB-stick

## Stap 2: Installeer SBGuidance 4.x.x

1. Plaats de USB-stick in de USB-poort van de terminal.
2. Druk op Windows + E (of ALT + SBGuidance) om in de verkenner te komen.
3. Installeer SBGuidance 4.x.x op de terminal door het installatiebestand (*install-sbguidance-4.x.x.exe*) vanaf een USB-stick uit te voeren. Doorloop alle stappen in de wizard.
4. Sluit alle Windows Explorer vensters.
5. Sluit SBGuidance Loader door op de toetsen ALT + F4 van een toetsenbord te drukken.
6. Open SBGuidance Configurator via START > Programs > SBGuidance > SBGuidance Configurator. De Machine Selector wordt weergegeven. Selecteer één van de beschikbare machineprofielen om verder te gaan.
7. Ga naar Gereedschap > Upgrade data structuur. Een nieuw scherm verschijnt (Figuur 5). Kies *UPGRADE* om het upgraden naar de SBGuidance 4 folder structuur te starten. Zodra de upgradeprocedure is afgerond, druk *DONE* om de upgradewizard af te sluiten.
8. Sluit de SBGuidance Configurator.
9. Sluit de terminal **NIET** af voordat alle resterende stappen afgerond zijn!



Figuur 5 Wizard Upgrade data structuur



### Stap 3: SBGuidance Update Manager

1. Installeer Update Manager 4.x.x op de terminal door het installatiebestand (*install-updatemanager-4.x.x.exe*) vanaf een USB-stick uit te voeren. Doorloop alle stappen in de wizard.
2. Start Update Manager via START > Programs > SBGuidance Update Manager (Figuur 6).
3. Installeer alle beschikbare updates door op iedere afzonderlijke rode balk te drukken en *Upgrade* te kiezen.
4. Sluit de SBGuidance Update Manager.
5. Herstart de computer.



Figuur 6 Update manager

SBGuidance en alle software applicaties zijn nu geüpdatet en gereed om te gebruiken!



### 3. Controleren CANTool software

Zorg ervoor dat de CANTool niet open staat op de terminal zodat de nieuwe versie geïnstalleerd kan worden.

**!** *Op de website is de nieuwste versie van de CANTool te downloaden! Zorg dat versie 1.29.9 of nieuwer wordt geïnstalleerd.*

Zet de nieuwste versie van de CANTool op een USB-stick, plaats deze in de terminal, open de Windows Explorer en voer het bestand uit door te dubbelklikken op het uitvoerbestand (*install-cantool-x.xx.x.exe*).

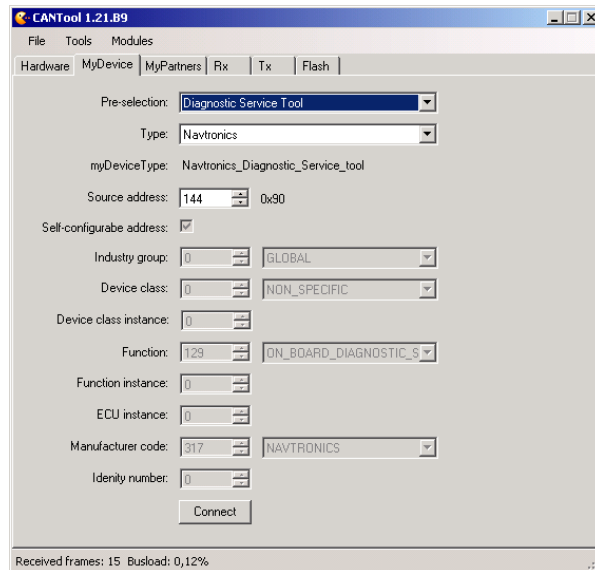
De installatie zal worden uitgevoerd, na installatie kan de CANTool worden opgestart door middel van Start > Programs > CANTool.

### 4. Controleren CAN controllers

In de CANTool dient vervolgens de firmware versie van zowel de DynamIQ als de STU/Mini IO te worden gecontroleerd. De SBGuidance versie 4.x functioneert namelijk niet optimaal als er verouderde firmware versies gebruikt worden.

Start de CANTool en druk op Initialize. Maak vervolgens verbinding als 'Diagnostic Service Tool' en type Navtronics (**let op**; bij Mini IO dient het type op Kverneland te staan om op te kunnen daten). Druk vervolgens onderin op 'Connect' (Figuur 7).

Ga, na verbinding te hebben gemaakt, naar het tabblad Flash.



**Figuur 7** Verbinding maken als Diagnostic Service Tool





In Figuur 8 is een voorbeeld van het tabblad Flash te zien. In dit voorbeeld zijn er een DynamIQ (Tractor), STU (Tractor), DynamIQ (Implement) en STU (Implement) aangesloten.

De groene blokjes geven de Tractor controllers aan en de rode blokjes geven de Implement controllers aan. De groene en rode IO Controller zijn van het IO Controller gedeelte die zich in zowel de tractor als werktuig DynamIQ bevindt.

Een Electronic Valve Controller (EVC) komt eveneens op als een IO Controller, deze wordt aangegeven met een grijs blokje.

Door te dubbelklikken op de STEERING\_CONTROL of de VEHICLE\_DYNAMIC\_STABILITY\_CONTROL komt de huidige firmware versie rechts bij SW version te staan.

De nieuwste firmware versies staan op de website. Download deze en breng ze door middel van een USB-stick naar de terminal toe. Om te flashen dient er eerst op  gedrukt te worden om de nieuwe firmware te selecteren. Nadat het bestand is geselecteerd kan er op  gedrukt worden.

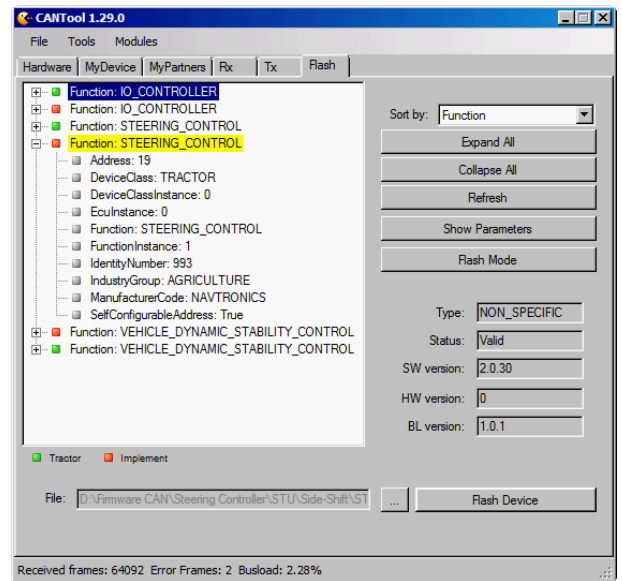
De firmware zal worden geüpdatet. Herhaal dit voor alle aangesloten controllers waarvan de firmware is verouderd.



*Wanneer een time-out optreedt, komt de controller in de lijst te staan als '255'. Druk opnieuw op Flash Device om de Flash opnieuw uit te voeren.*



*Een groene of rode IO controller hoeft niet apart nog te worden geüpdatet, deze wordt geüpdatet met de DynamIQ.*



Figuur 8 Tabblad Flash

## 5. Controleren Basestations.xml

Wanneer de terminal correctiesignalen ontvangt door middel van een radiosignaal dient na het updaten naar SBGuidance 4.x altijd de nieuwste basestations.xml in de terminal te worden geplaatst.



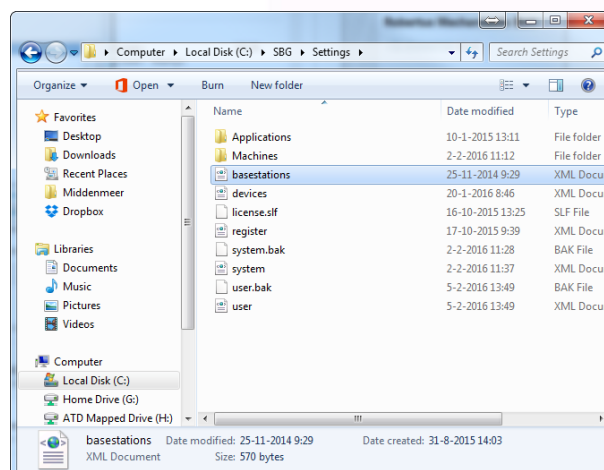
*Vervang altijd de basestations.xml voor de nieuwste versie (te vinden op de website).*



*Let op: Indien gebruik wordt gemaakt van een mobiel basisstation, noteer dan eerst de gegevens van dit mobiele basisstation zodat deze na het vervangen van het bestand weer kan worden teruggezet!*

In SBGuidance versie 4.x staat de basestations.xml in C: > SBG > Settings (zie Figuur 9). Vervang dit bestand door de nieuwste versie en zorg dat de naam altijd 'basestations' is.

Na het vervangen van dit bestand dient altijd te worden gecontroleerd of alle basisstations nog in de lijst staan. Ga hiervoor naar de Base Manager in de SBGuidance Loader en controleer of de basisstations hierin staan en of er verbinding kan worden gemaakt met het dichtstbijzijnde basisstation.



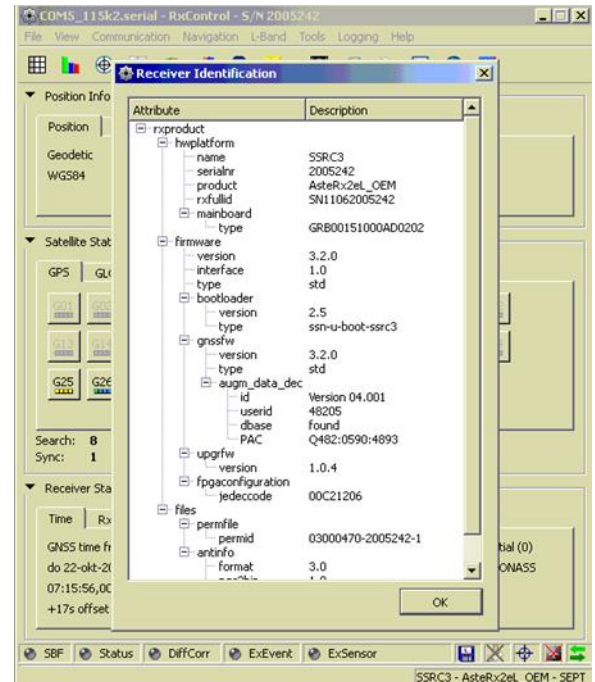
Figuur 9 Basestations.xml

## 6. Controleren GPS-ontvanger firmware

Het controleren van de firmware van de GPS-ontvanger dient in RxControl te worden gedaan (Start > Programma's > RxControl).

Ga in RxControl naar Help > Receiver Identification, hier is de firmware versie te zien (Figuur 10).

Bekijk de website voor de nieuwste firmware versies. De versie hangt af van het type ontvanger en type correctieberichten.



Figuur 10 RxControl firmware versie ontvanger

Nieuwste firmware versies juli 2016;

Ontvanger	Terminal	CMR	RTCM
AsteRx2	T010 / Geostar	2.1	2.1
AsteRx2e(H)	T010 / Geostar	2.5.1	3.4.0



*Controleer altijd de website en dealerupdates voor nieuwe firmwareversies!*

Als de GPS-ontvanger geüpdatet dient te worden dient hier de handleiding 'Updaten GPS-ontvanger' voor te worden gebruikt. Deze handleiding is op de website te downloaden.